

麦哲伦探险家系列 GPS 手持机使用手册



eXplorist™

MAGELLAN™



专业级新一代 GPS
14 通道全防水设计

麦哲伦手持式 GPS 接收机

探险家系列

使用手册

MAGELLAN™

警 告

在驾驶车辆的时候，操作该 GPS 导航设备一定要注意交通安全

在驾驶时，请不要试图去改变麦哲伦探险家的设置。到一个完全停下来的地方，或让一名乘客来改变设置。眼睛不看路是很危险的，会导致发生事故伤害到您自己或他人。

任何 GPS 设备仅仅是一个正确导航的辅助工具

本产品是一款出色的导航工具，但在您的徒步旅行过程中还需要您的细心和正确的判断力，不要完全依赖一个导航装置，它不是万能的。

小心使用

全球定位系统（GPS）是由美国政府操作，并唯一负责 GPS 网络的精度和维护。定位的精度会受到美国政府周期性地调整 GPS 卫星轨道及其发射定位信号的影响，也会受到美国国防部的民用政策和联邦无线导航计划的影响。精度还会受到不好的卫星几何分布和障碍物的影响，如建筑物和大树。

使用合适的附件

只能使用麦哲伦的电缆和天线。非麦哲伦的电缆和天线会严重降低性能并损坏接收机，将无法保修。

许可协议

一旦购买者通过 THALES 导航定位公司指定的销售网点购买到 THALES GPS 产品，也就是表明购买者可以正常使用 THALES 所提供的软件和 THALES 导航定位 GPS 产品，软件为 THALES 导航定位公司或其提供者所有，受美国版权法和相关国际条约规定保护，所以对软件要向对待其它版权资料一样。

除非特别给您提供了许可，否则您不得使用、拷贝、修改、反向编译和转让软件。THALES 导航定位公司及其/或提供者，保留所有其它未明确授予使用的版权。

* * *

在没有 THALES 导航定位公司书面允许的情况下，如果不是出于购买者个人使用的目的，本指导手册中的任何部分不能通过任何电子或机械的方式进行拷贝、传递或者转换为其它格式，包括影像和录音等。

2005 Thales Copyrights, 麦哲伦 log、Magellan (麦哲伦) 和 eXplorist (探险家) 是 THALES 公司的注册商标。(631244-01 A)

目 录

| | |
|----------------------------|-----------|
| 1 探险家 GPS 接收机 | 1 |
| 1.1 基本操作 | 2 |
| 1.1.1 计算您的位置... | 2 |
| 1.1.2 选择目的地... | 3 |
| 1.1.3 到达您的目的地 | 4 |
| 1.1.4 基本功能 | 4 |
| 打开探险家接收机 | 4 |
| 关闭探险家接收机 | 4 |
| 设置屏幕的背光亮度 | 5 |
| 1.1.5 导航功能 | 5 |
| 1.1.6 文件结构 | 6 |
| 文件结构..... | 6 |
| ASCII 文本数据文件 | 7 |
| 1.1.7 创建用户的兴趣点 | 8 |
| 保存您的当前位置 | 8 |
| 1.1.8 设置行程 | 8 |
| 设置一个行程..... | 9 |
| 1.1.9 使用返程 | 10 |
| 创建一个返程航线 | 10 |
| 1.1.10 使用航迹记录 | 11 |
| 进入航迹记录..... | 11 |
| 激活航迹..... | 11 |
| 航迹记录..... | 12 |
| 1.1.11 使用多路段航线 | 12 |
| 进入航线..... | 12 |
| 新建航线..... | 13 |
| 使用保存航线..... | 13 |
| 1.1.12 兴趣点数据库 | 14 |
| 进入兴趣点数据库 | 14 |
| 1.2 高级功能 | 15 |
| 面积计算..... | 15 |
| 实时面积计算..... | 15 |
| 捕鱼/狩猎 | 15 |
| 太阳/月亮 | 15 |
| 垂直剖面图..... | 15 |
| 模拟演示..... | 15 |

| | |
|--------------------------------|-----------|
| 通讯..... | 15 |
| 1.3 天气..... | 16 |
| 气压高度计的校准 | 17 |
| 电子罗盘..... | 17 |
| 电子罗盘的校正 | 17 |
| 1.4 系统设置 | 18 |
| 进入系统设置..... | 18 |
| 重新启动 GPS（初始化） | 18 |
| 改变激活设置..... | 19 |
| 改变地图单位..... | 19 |
| 电源管理..... | 20 |
| 个性化您的探险家接收机 | 20 |
| 改变语言..... | 20 |
| 清除内存..... | 20 |
| 设置报警和蜂鸣器 | 21 |
| 设置时钟..... | 21 |
| 1.5 需要帮助吗？ | 21 |
| 进入帮助功能..... | 22 |
| 关于探险家接收机 | 22 |
| 1.6 使用探险家安装向导 | 23 |
| 和探险家接收机一起使用 MapSend Lite | 24 |
| 什么是 MapSend | 24 |
| 与探险家接收机使用 MapSend | 24 |
| 什么是 Mapsend Lite | 24 |
| Mapsend Lite 的功能 | 24 |
| Mapsend Lite 与探险家的数据文件交换 | 25 |
| 探险家数据转换成 MapInfo 格式 | 26 |
| 激活并打开探险家的详细地图 | 26 |
| 1.7 总结..... | 27 |
| 2 探险家常见问题回答 | 28 |

1 探险家 GPS接收机

本手册提供了麦哲伦® 探险家™ 手持GPS接收机的基本用法。如果想了解更多详细的功能描述，请访问麦哲伦的网站：

www.magellangps.com, 进入麦哲伦® 探险家™支持页面。

按键说明



| | | | |
|----------|-----------|--|------------------------------------|
| 缩小 放大 | OUT IN | | 允许您对地图进行放大或缩小操作 |
| 导航 | NAV | | 选择所需的导航屏幕 |
| 菜单 | MENU | | 进入一个菜单，允许您进入一个功能设定或用户界面设定 |
| 行程 | GOTO | | 用于创建一条到达目的地的航线，目的地可从兴趣点（POIs）列表中选择 |
| 标记 | MARK | | 将当前点位置加入到兴趣点 |
| 回车 | ENTER | | 确定您的输入和选择 |
| 退出 | ESC | | 返回到上次屏幕，如果输入了数据，则会取消 |
| 电源 | Power | | 打开或关闭探险家接收机电源 |
| 背光 | Light | | 设置屏幕背光的亮度 |
| 操纵杆 | Joystick | | 移动屏幕上的光标，选中菜单中的选项。 |

1.1 基本操作

探险家 GPS 接收机是一款手持型的个人导航设备，它可以利用 GPS 卫星星座计算出您当前的位置。您可以非常容易地从兴趣点（POIs）列表中选择目的地，探险家 GPS 接收机就会告诉您到达目的地的信息。

1.1.1 计算您的位置...

按电源键打开探险家接收机，并按回车键。

在天空开阔的情况下，探险家便开始跟踪卫星并计算出您当前的位置。



探险家开始采集卫星信息并计算出您的当前位置



您可以查看卫星状态图，了解卫星数据采集进程。
按导航键 Nav 直到该屏出现

当左上角出现‘3D定位’字样时，您就可以选择目的地了



按导航键 Nav 可以选择您所需的导航屏幕（地图、位置或是罗盘）。

1.1.2 选择目的地. . .

按行程 GOTO  按钮




下面您就可以选择您要去的哪一类兴趣点了。“我的兴趣点”是您自己创建的，“藏宝点”是用麦哲伦的藏宝点管理软件上载的点。“背景地图”里包含了和背景图一起上传到探险家的点



浏览探险家内存（或SD卡，如果装了的话），找到您想要的兴趣点。



用操纵杆点亮您想要的目的地点按回车键 

1.1.3 到达您的目的地



在旅行中您将发现探险家会不断更新您的位置，并提供到达您的目的地所需的详细信息。

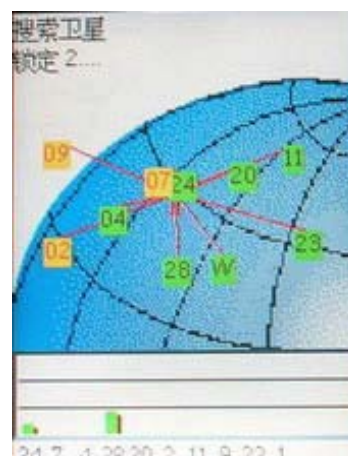
1.1.4 基本功能

打开探险家接收机

按电源键
(按住 2-3
秒)



按回车



当探险家接收机成功计算出位置后，就会出现上一次的导航屏幕。

关闭探险家接收机

按电源键

电源关闭
将在
4s
后
按
ESC 键
取消

此时关机进程
启动，要取消
关机，按退出
键 ✕

设置屏幕的背光亮度

按背光键

每次按一下背光键，背光亮度会由高变低，直到关闭。



打开背光会极大消耗电池的能量。

1.1.5 导航功能

探险家接收机使用了 3 种不同的导航屏幕帮您到达目的地。按导航 Nav 键您可以循环切换导航屏幕。

地图屏幕显示了您当前的位置，把当前位置所在区域的地图作为背景地图。您可以对地图进行放大或缩小来显示您所需要的部分。地图屏幕上用虚线指示出了您所走过的地方(航迹历史)，用实线显示您导航的路线。



位置屏幕显示了您当前的位置，其坐标系是由您在系统设置中选择的。还显示了高程、精度、日期和时间，旅行里程表和电池使用情况。



您可以复位里程表，按“菜单”键，点亮“复位里程”选择，按回车键。

罗盘屏幕用一个图形化的罗盘显示了到达您的目的地的导航信息。罗盘外还有一个图标指示了您的目的地和您的航向上的罗盘位置点



罗盘显示信息也可用户自定义。按菜单键，选中“用户自定义页面”并按回车

1.1.6 文件结构

探险家接收机存储了一些数据（兴趣点、航线、航迹记录等）和 ASCII 文本文件，放到了 SD 卡上或是内存里。SD 卡或内存里的文件能够用个人计算机打开和查看，这对修改和存储探险家数据增添了灵活性。

当存储一个兴趣点、一条航线、一段航迹记录，或是创建一个行程、一段多路段航线时，必须给探险家指定一个文件存储和调用的路径。这可以通过探险家内部的浏览器做到。

文件结构

探险家使用（在 SD 卡上是自动生成）一个出厂设置好的文件夹。作为基本的文件结构来存储数据。您也可以生成自己的文件夹和新的 ASCII 数据文件。关于这方面在指导手册里有更深的说明。中文版的探险家的文件名使用拼音命名，文件夹包括了背景地图、详细地图、兴趣点、航线、航迹和藏宝点。用户新建的文件夹和文件也使用拼音或英语命名。

内部存储器

SD 卡



当保存或调用文件时，您将进入到缺省的文件夹和数据文件中。您也可以通过“系统设置>激活设置”自己设定一个缺省的文件夹和数据文件。

几点要记住的：

- 所有数据都是存储在文件里的
- 我的兴趣点和航线文件里可存储多项，而航迹文件里只能存储一条航迹。
- 您可以创建新的文件夹和文件更好地管理您的数据。

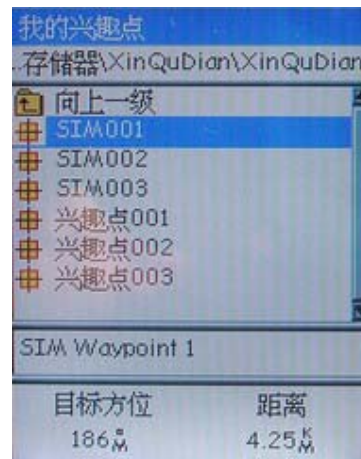
这是 XInQuDian（我的兴趣点）文件夹的一个例子。

第一项， 向上一级， 可进入不同的文件夹。

第二项， 新建文件夹， 允许在该文件夹里增加新的文件夹。

新建兴趣点文件用来产生新的 ASCII 文本文件， 也是存储兴趣点的。

最后一项， XInQuDian 文件名， 是出厂设置的缺省的 ASCII 文本文件， 用来存储兴趣点。这是个存放兴趣点的缺省文件， 直到您创建了自己的兴趣点文件。



ASCII 文本数据文件

用 ASCII 文本文件存储数据的一个优点是我们可以通过另外一种方法来利用和修改所记录的数据。用外部读卡器或将个人计算机和探险家相连，您就可以获得数据文件。用一个简单的文本编辑工具如记事本来打开文件，这里的所有信息都可以根据需要修改。请记住如果修改了某些信息可能会使兴趣点不能再用或产生一些意想不到的结果。

1.1.7 创建用户的兴趣点

您的探险家出厂预装了不同区域的兴趣点。当然您可以增加自己的兴趣点到数据库。兴趣点可从‘我的兴趣点’选项中进入。

保存您的当前位置

在任何屏幕按标记键



通过操纵杆选中任一栏并按回车键↵，您可以改变其信息

完成后，选中“保存”按钮并按回车键↵，它会提示您选择一个文件去保存，当然您也可以新建一个文件来保存该信息。


举例说明一些兴趣点，如您的露营地、一个您将来想访问的特别路标点、捕鱼热点。任何时候您想回到当前所在的位置，就把它保存到兴趣点数据库里。下次您想再去找它们时，就很方便了。

比起兴趣点，您可能更熟悉常用的导航术语‘航路点’。航路点和兴趣点几乎是一样的，这两个术语可以互换。

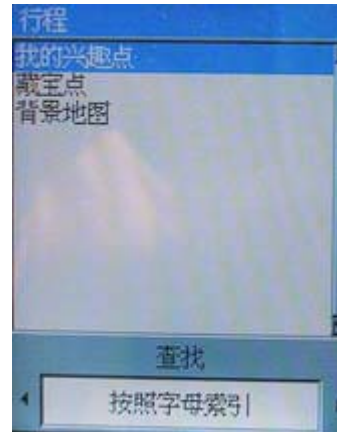
1.1.8 设置行程


您可以利用探险家到达兴趣点数据库中的任何一个目的地（‘行程’）。这个目的地可以是预先装入到探险家接收机的兴趣点、也可以是藏宝点或以前存在的兴趣点。定义了一条行程后，探险家会为您引导出一条通往该目的地的直线。如果您在移动的过程中偏离了这条建议的线路，探险家会不断地更新该线路以保持其前进方向始终朝着目的地。

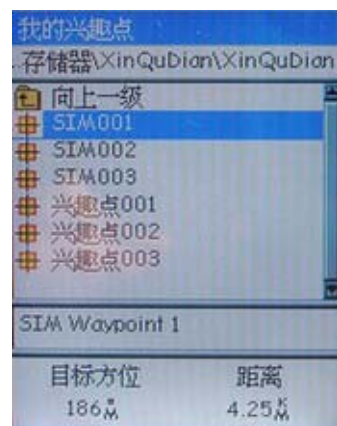
设置一个行程

在任何屏幕下，按行程键 。

在数据库中选择兴趣点所在的位置，选中含有所要找的兴趣点的位置。您也可以用操纵杆上的左右键选择按字母顺序或按最近点的方式寻找兴趣点。





选择所要的兴趣点并按回车 。此时屏幕底部显示的信息是您当前位置到选中兴趣点的方位和距离。显示上次的导航屏幕，探险家开始计算到达目的地点的导航信息。



有些导航信息需要您移动时才能计算出来。在信息没有计算出来时，导航栏里用短划线填充。在您旅行时打开接收机，探险家会连续记录下您的轨迹。无论您走到哪里都会保留您的历史航迹。什么时候您想返回，回到您的起始地点，您可以创建一个返程航线，探险家会根据存储的历史航迹自动计算出一条返程航线。


1.1.9 使用返程

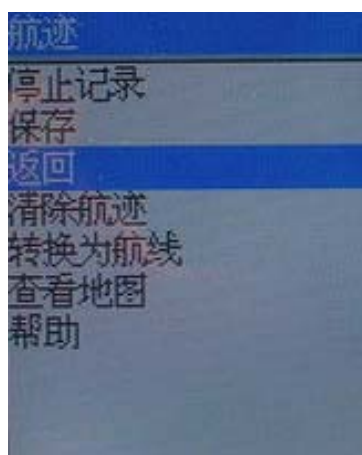
创建一个返程航线

在屏幕的任何地方，按菜单键用操纵杆高亮显示‘航迹’按回车选中“激活航迹”。



激活航迹是最后一次清除前的历史航迹。表中的其它航迹是您以前保存的，您可以以后使用。

按菜单键



点亮‘返回’并按回车。您会回到导航屏幕，看到沿着返程航迹回到起点的指引信息。


您的历史航迹可能要比返回的目的地要远。在旅行之前，您也可以清除航迹（在“航迹记录”菜单中选中‘清除航迹’并按回车）。

您还可以在‘航迹记录’选项中使用存储命令来保存您的航迹历史，或使用‘转换为航线’选择将航迹保存为航线。将来也可以用它为您指引同样的路线。

1.1.10 使用航迹记录

如前所述，探险家记录下了您的航迹并允许您使用这些信息创建航线、返程线，或为您的旅程提供一个图形化的引导。

进入航迹记录

在任何屏幕下，按菜单键，用操纵杆选中‘航迹’按回车

航迹记录分成两类：激活航迹和航迹记录



激活航迹

激活航迹是您的探险家当前创建的航迹。选中‘激活航迹’并按回车，弹出一个菜单，您可以对激活的航线执行如下操作：

停止记录： 停止对航迹的记录。

恢复记录：（如果已停止记录会有此显示）
从停止的地方继续记录航迹。

新航迹：（如果已停止记录会有此显示）
删除旧的航迹开始一段新航迹的记录。

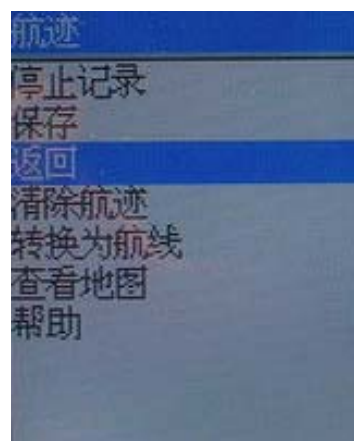
保存： 允许当前的航迹保存为航迹记录。

返回： 创建一条航迹使您跟踪航迹从当前位置回到起始的位置。

清除航迹： 清除内存中激活的航迹。

转换为航线： 将航迹转变成航线。可以从‘航线’菜单中进入选择它。

查看地图： 在地图上图形化显示航迹。



航迹记录

当一条激活的航迹被保存的时候，它就变成了一条存储的航迹记录。选中所需的航迹记录按回车，列出航迹记录选项：

跟踪航迹：从航迹的起点导航到终点。

倒转航迹：同跟踪航迹一样，从航迹的终点导航到起点。

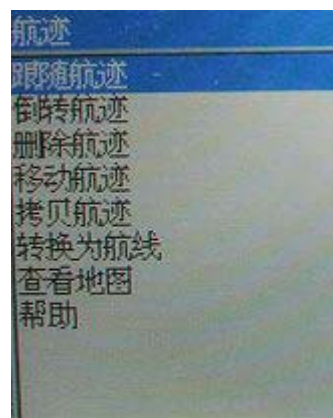
删除航迹：删除所选择的航迹。

拷贝航迹：将航迹拷贝到另一个文件。

移动航迹：将航迹移到另一个位置，SD卡或内存里。

转换为航线：将航迹转变成航线。可以从‘航线’菜单中选择它。


查看地图：在地图上图形化显示航迹。



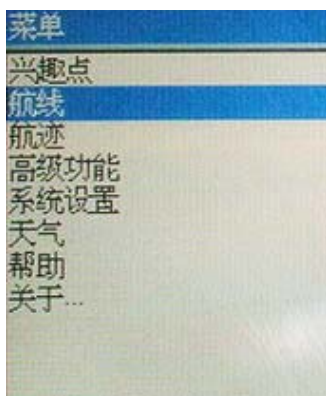
1.1.11 使用多路段航线

如果您理解行程的概念是从一个起点到终点的直线，您就会理解多路段航线。多路段航线是由很多行程连接起来的。所以不只是一段航线从 A 到 B，您可生成多段路线，由 A 到 B 到 C 再到 D 等等。

进入航线

在任何屏幕下，按菜单键 。用操纵杆选中‘航线’按回车

保存的航线都会显示出来，还有一个选项是：新建航线。



新建航线

当选择‘<新建>’时，创建航线的屏幕会显示出来。选择‘<添加兴趣点>’回车，到兴趣点数据库选择航线表中的下一个点。如果选中航线表中的某一点，并按菜单键，会给出一个选择：是在选中的点前插入兴趣点，还是从航线中删除此选中点或是用新点替代它。当您组织好了您的航线后，用操纵杆选中保存航线并回车。用键盘为航线输入一个名称，选中‘确认’并按回车键↵。



使用保存航线

选中一条您保存的航线并按菜单键，弹出一个菜单可以对该航线作如下操作：。

激活/关闭航线： 激活所选的航线为跟踪的航线，或已经是激活的情况下把它关闭。

编辑航线： 允许您在航线中插入、删除或增加新的兴趣点。

倒转航线： 保存所选择的航线为倒向。

删除航线： 从内存中删除所选择的航线。

移动航线： 将航线从 SD 卡移动到内存里，或从内存移动 SD 卡。


查看地图： 在地图上图形化显示航线。

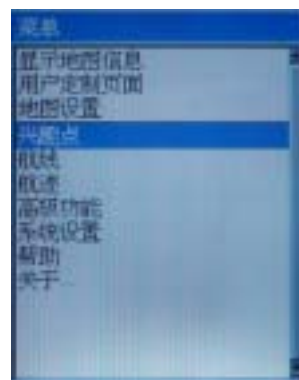


1.1.12 兴趣点数据库

兴趣点数据库保存了您以前保存的位置点（我的兴趣点）或其它预先装入的位置点。这样在创建行程或多路段航线时，您可以很容易地进行选择。

进入兴趣点数据库

在任何屏幕下，按菜单键。
用操纵杆选中‘兴趣点’并按回车



显示出一个可供您选择的兴趣点类型列表。

如果您选择了‘我的兴趣点’，那么您所存储的所有的兴趣点会按照您定义的顺序显示出来。选中其中的一个兴趣点并按菜单，您可以选择编辑或是删除它。（快捷方式：选中兴趣点按回车键直接进入编辑模式。）



藏宝点提供了用麦哲伦藏宝管理软件加入的兴趣点。

在‘背景地图’里面，会给您一个主题列表，如城市、机场、航道或公园。选择其中一个主题后，如果是选择按字母顺序会出现一个键盘。因为兴趣点数据库中的点可能会很多，您可以通过键盘输入前几个字母按字母顺序在兴趣点库中搜索。输入完前几个字母后选中‘OK’按钮并按回车，这会加速搜索兴趣点。找到所选的兴趣点后，按回车显示该兴趣点的信息。您还可以保存起来作为兴趣点或在地图上查看它的位置。

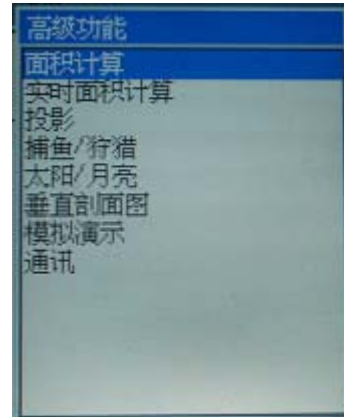
1.2 高级功能

面积计算

通过<增加点>，用户可以加入所需要的兴趣点，探险家会计算出这些点所组成的封闭面的面积和周长。

实时面积计算

这是一个非常强大和实用的功能，根据用户所走过的路线，探险家会自动计算出所形成的封闭区域的面积和周长。



捕鱼/狩猎

用户输入位置和时间，探险家给出捕鱼/狩猎的最佳时间

太阳/月亮

用户输入位置和时间，探险家给出日出、日落和月出月落的时间，左右拨动操纵杆，会交替显示捕鱼/狩猎和太阳/月亮。

垂直剖面图

可以图形化地显示出所走过的历史轨迹垂直剖面

模拟演示

可以选择关闭、自动、用户三种方式，当选择用户方式时，输入模拟的航向和速度值，在导航屏幕上，探险家会模拟出一条航线，而光标按照用户设定的值前进，用户可以查看相关的导航信息。

通讯

当探险家接收机通过 USB 电缆和计算机连接时，它提供了 3 种通讯模式：文件传输、NMEA 数据通讯和仅供电。

文件传输：在这种模式中，探险家接收机就如同一个 U 盘，出现在计算机的资源管理器中，并显示它的盘符。用户可以对其进行文件的拷贝和移动。另外，探险家接收机和一些通讯软件如 MapSend Lite 和 Magellan 藏宝点管理工具进行兴趣点、航线、航迹及藏宝点的传输时，也要使用这种模式。

NMEA 数据通讯：在这种模式中，通过选择 NMEA 数据输出格式，计算机可以接收探险家接收机输出的位置信息，但需首先安装驱动程序。

仅供电：在这种模式中，外接的计算机或电源仅用来给探险家提供电源，并不和计算机通讯，计算机的资源管理器中并不显示它的盘符。

1.3 天气

探险家 600 有一个天气的功能，可以提供温度，气压，气压测高读数。

温度：以图形和文字的形式显示温度。探险家内部的温度会影响温度的量测。如果您把探险家放在太阳底下，它将引起内部的温度增高而使得温度的读数要比周围实际的温度高。

气压：通过探险家的传感器可以获得大气压力。大气压力的三个活动状态（上升，下降，平稳）也会显示在气压图下面。这些状态是基于气压计过去 24 小时的读数基础之上的。请注意这是真正的气压值，是在您当前的位置读出的气压。在一些天气服务和电视预报中，关于气压的报告，是在水准面上的标准化值，可能和您的读数稍有不同。

气压测高：气压测高通过探险家的传感器可以显示出您的高程。气压测高需要每 2-3 个小时校准一下高程，以补偿因天气和其它原因可能对气压测高产生的影响。请注意在导航屏幕中的高程是通过 GPS 信息计算出来的，只有在天气屏幕中的高程值，显示的才是气压测高的读数。

天气屏幕：

进入天气屏幕：

1. 按菜单键 MENU
2. 使用操纵杆选中天气子菜单
3. 回车

看完后，按 ESC 键返回到主菜单，或按 NAV 键回到上次的导航屏幕。

气压高度计的校准

为了保证气压高度计的精确，您必须要每 2-3 个小时利用已知的高程标记点来进行校准：

在“天气”屏幕上，

1. 按菜单键
2. 拨动操纵杆选择‘天气’选项
3. 按回车键
4. 按菜单键
5. 拨动操纵杆选择‘设置高度表’
6. 按回车键
7. 按回车键
8. 拨动操纵杆输入已知的高程
9. 按回车键
10. 按“NAV”键退回到天气屏幕

电子罗盘

探险家 600 有一个内置的电子罗盘，它不依赖于 GPS，即使站立不动，也能指示航向。如果是单一通过 GPS 信号，必须通过移动才能计算航向的信息。

使用电子罗盘应该了解以下几点：

- 每次更换电池后都要进行罗盘校正
- 不要在大的金属物体附近使用罗盘，比如在汽车里，发动机会干扰罗盘的读数。
- 罗盘必须要相对水平拿着以正确操作
- 罗盘屏幕：在电子罗盘打开时，如果没有激活的航线，罗盘内的指针指向北，如果有激活的航线则指向目的地。


电子罗盘的校正

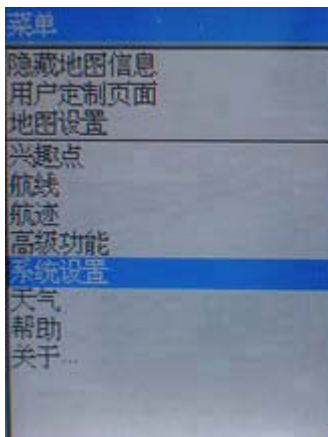
电子罗盘要求在每次更换电池后，必须重新校准，否则会产生 20 度以上的偏差。校准只需花费几分钟，在校准时，周围不得有金属物体：

1. 探险家 600 须从支架上取下
2. 按菜单键
3. 拨动操纵杆选中‘参数设置’
4. 按回车键
5. 拨动操纵杆选中‘罗盘校正’
6. 按回车键
7. 阅读提示信息，然后回车确认
8. 将接收机放在一个平坦、水平的地方，面朝上按回车键。确定在校准过程中，周围没有金属物体。
9. 根据屏幕上指令提示，顺时针转动探险家接收机，保持显示屏上的箭头始终指向您。
10. 如果校准成功了，会显示‘校准完成’
11. 按 ESC 退出

1.4 系统设置

进入系统设置

在任何屏幕下，按菜单键。用操纵杆选中‘系统设置’并按回车



用操纵杆选中所需功能并按回车



重新启动 GPS（初始化）

当重启 GPS 时：探险家接收机总是把关机前的位置当作现在的位置来搜索卫星。在关机的情况下旅行超过 500 英里，再开机时计算位置的时间会延长。重新启动 GPS 并不是必需的，但是会缩短计算位置的时间。

改变激活设置

任何时候要保存兴趣点、创建航线、藏宝点或进入到地图（背景地图或是详细地图），您的探险家会自动进入一个预先设置的文件夹，这是一种通常的操作方法。但有时您要多次进入其它文件夹，此时设置一个个人缺省的文件夹就会很方便了。比如，您为去一个野营地创建了一个名叫 **Yosemite** 的文件，在这次旅行中，您所有存储的点或要取出的点都来自该文件，如果把这个文件设置为缺省就会存取很快了。

在‘系统设置’菜单，选中‘激活设置’，并回车



选择所需的文件类型回车。浏览文件夹中的文件，选择一个缺省文件回车

改变地图单位

地图单位有四项设置：导航单位设置，北参考选择，坐标投影和参考椭球。

选择所需的选项回车

导航单位设置：允许您选择导航和位置的测量单位。

北参考选择：用来选择地图的上方为真北或磁北方向。

坐标投影：用来选择坐标系统显示位置信息。

参考椭球：允许您选择用于地图信息的椭球参数。如果您用的是纸质地图或海图，结合着探险家接收机，确认它们使用的椭球参数是否匹配。



（具体设置方法可见后面的常见问题解答）

电源管理

电源管理选项用来维护探险家接收机中的电池使用情况。在电源管理里面有两种选择：自动关机设置，背光时间设置。

自动关机设置：设置在没有任何按键触动并且接收机也没有移动的情况下，探险家接收机自动关机的时间。

背光时间设置：设置在没有任何按键触动的情况下，背光自动关闭的时间

探险家接收机 600 型号的电源管理中还可以设置电子罗盘打开和关闭状态。如果您在这里设置为“打开”电子罗盘，则罗盘屏幕中的罗盘为电子罗盘，否则是 GPS 罗盘。

个性化您的探险家接收机

您可以把个人的名字和住址加入到探险家接收机中。这样假如接收机丢失的话，这些信息也许可以帮您失而复得。您的名字还会在“关于...”屏幕上显示。

改变语言

探险家接收机有 11 种不同语言版本。您可以选择英语、法语、德语、荷兰、芬兰、西班牙、意大利、葡萄牙、瑞典、挪威语和中文。

清除内存

清除内存有 5 种选项。在清除内存时要小心，因为此操作不可恢复，所删除数据会全部丢失。

历史轨迹：清除所有保存的航迹。

兴趣点/航线：清除兴趣点、航路点及相关的航线文件。

航线：清除航线文件。

恢复为默认值：复位接收机，恢复到初始设置。复位语言、系统设置和屏幕显示。

所有数据：清除探险家接收机内存里的所有数据并恢复到出厂设置。当内存数据清除完后，接收机将关机。

设置报警和蜂鸣器

探险家接收机有 5 种报警供您使用，当达到预定的条件时，提供一种听觉上的警报。

抛锚阈值：设置某一位置的报警距离，当探险家接收机的移动超过这个范围时，进行报警。（例如：当您的船抛锚时，若船只漂离抛锚点时，您想让它报警。）

抵达阈值：为目的地设置一个距离值，当快要到达时报警。

偏航阈值：设置一个航线偏离值，当您偏离航线航行的距离超出该值时进行报警。

GPS 锁定：您可以启动或关闭任何时候探险家失锁 GPS 定位的声音报警，。

接近：如果用多路段航线，接近报警使得在靠近每个路段的终点时进行报警。

设置时钟

探险家接收机利用 GPS 卫星原子钟提供一个可靠的时间信息。您可以设置时间的显示方式，也可以提供夏时制时间自动的校正。


格式：时间显示可以是当地 24 小时制（军事时间），当地 12 小时 AM/PM 或者协调世界时。当选择当地 24 小时制或当地 12 小时 AM/PM 方式时，您可以改正时间。

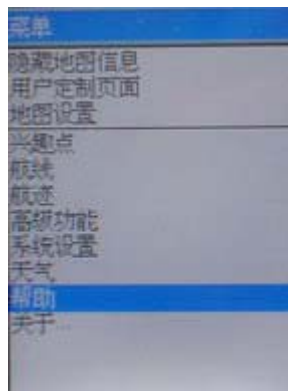
夏时制时间：探险家接收机可以设置为自动转换为夏时制时间显示。您可以选择美国、欧盟或自定义设置他们夏时制的起始与终止日期。

1.5 需要帮助吗？

您的探险家接收机有一个内置的帮助功能，在您使用时能够提供一些帮助信息。这是个常规的帮助功能，基本上解答了所有关于探险家的问题和它的一些用法。

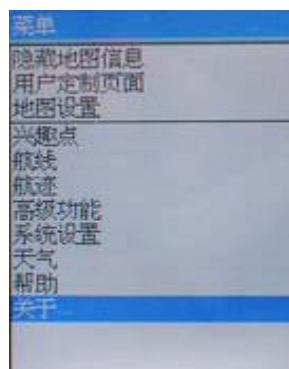
进入帮助功能

在许多屏幕下，按菜单键，都有‘帮助’选项，选中并按回车可进入帮助屏幕。

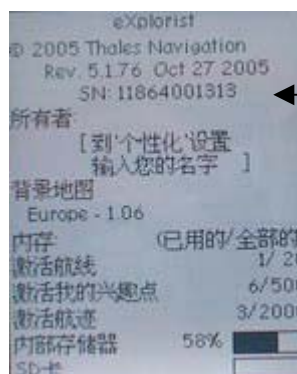


关于探险家接收机

进入‘关于’屏幕，您可以获得探险家接收机软件版本和内存使用情况。在任何导航屏幕下，按菜单键，选中入‘关于’屏幕。



关于屏幕显示了：
软件版本、日期、地图详细信息（如果提供的话），激活航线和‘我的兴趣点’的数目，激活航迹点的个数。



序列号

所有者：这个位置将显示您在个性化设置探险家接收机的名字栏里输入的名字信息。（参见“系统设置”里的“个性化信息”。）

1.6 使用探险家安装向导

探险家安装向导光盘包含了附加的信息和工具，可帮助您提高探险家接收机的性能。光盘中包括了藏宝点管理软件，完整的用户操作手册，传输地图、兴趣点、航线、航迹文件到手持机的工具MapSend Lite软件和其它一些有用的内容。

探险家安装向导要求Windows 2000或以上的操作系统。

将探险家安装向导光盘放入计算机的光盘驱动器中，它会自动运行，选择您的探险家型号、安装语言，以及要安装的项目。

使用PC电缆（选件），探险家可以和个人计算机或外部电源连接。

警告：在和计算机或外部电源连接之前，电缆必须先和探险家相连。不正确的连法会严重损坏您的手持机。电缆和探险家连接必须按下图的方法。



和探险家接收机一起使用 MapSend Lite

什么是 MapSend

MapSend 是麦哲伦手持 GPS 接收机产品线上的详细数字地图产品。其核心产品包括驾驶用的街区地图，用于徒步旅行、露营和打猎的地形图，用于捕鱼和划船的淡水和咸水地图。MapSend 地图传到您的新探险家接收机里，会给您的户外娱乐和旅行带来意想不到的效果。

您可以从麦哲伦代理商那里得到更多、范围更广的 MapSend 产品，也可以登陆网站：

www.magellangps.com 网址下的 Products/Maps and Software.

与探险家接收机使用 MapSend

探险家接收机与 MapSend 的 PC 应用接口与以前的麦哲伦 GPS 接收机不一样。它使用 USB 端口传输数据，而不是串口。探险家还提供一个类似 Windows 的文件管理器，所以用户可以工作于多个地图和个人数据文件。

什么是 Mapsend Lite

MapSend Lite 是随探险家手持机一起提供给用户的中文处理软件。是 Mapsend 的简易版，有了它，用户可以用 PC 与探险家手持机连接通讯，通过图形化的计算机软件很方便地对兴趣点、航线、航迹进行下载、编辑、保存和上传。

由于是在英文版本的基础上汉化，Mapsend Lite 安装后，需要再运行一个中文补丁安装程序，以得到中文界面和中国的底图。安装后自动建立的一个英文的文件夹(C:\My GPS)，子目录包括背景地图、兴趣点航线等，请注意分别。

Mapsend Lite 的功能

通过软件左面大的地图区域，用户可以很方便地查看与编辑兴趣点、航线和航迹，任意地放大与缩小。可以从 PC 的文件或探险家里上载它们，也可以保存到 PC 或探险家。由前面所说，通过 USB 连接探险家相当于 PC 多出一个盘符，使得对它的文件上载和保存变得很简单。

上载一条航迹后，在航迹菜单中选择控制中心，用户可以通过回放查

看当时探险家所走过的轨迹过程和速度以及高程的变化。在GPS记录菜单下，可以选择串口实时记录探险家的NMEA数据输出（需先安装USB串口驱动程序），实现实时GPS监控功能。



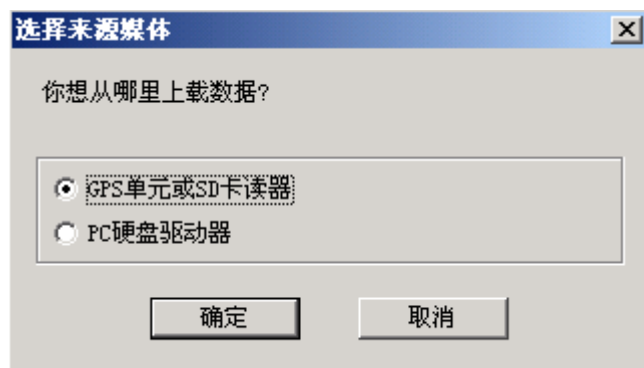
Mapsend Lite 与探险家的数据文件交换

Mapsend Lite软件可以方便地与探险家进行兴趣点、航线、航迹和藏宝点文件的相互交换，用探险家的USB电缆与PC相连，如前所述。

在任何屏幕下，按菜单键，进入‘高级功能’，选择‘通讯’，选中‘文件传输’确认。再选择内部存储器或SD卡



例如要把探险家中的兴趣点保存到PC中，选择Mapsend Lite 菜单的航路点（相当于兴趣点），选择从‘文件上载’，出现提示：



选择GPS单元或卡读者，按确定。Mapsend Lite便自动连接到探险家内存或SD卡（根据前面用户所选）的兴趣点文件夹（XinQuDian）。同理，对航线、航迹和藏宝点文件也是相同的处理方法

探险家数据转换成 MapInfo 格式

探险家的兴趣点、航线和航迹文件为自己的文件格式，如果用户想把它们转换为MapInfo的mif格式，可以运行光盘上提供的格式转化软件ConvertGIS。这个软件也允许你把MapInfo的mif格式数据文件转为探险家的数据格式。

激活并打开探险家的详细地图

探险家的地图文件总是有一个.imi 或者.mgi 的扩展名，前面名字是您在定义地图区域时所输入的名字。比如，您选择一个区域名叫‘Rockies’，那么所保存的地图文件名就是 Rockies.imi 或 Rockies.mgi，扩展名是哪个由您所用的 MapSend 产品决定。

现在您可以在探险家上使用地图了。

您可以存储很多经授权使用的详细地图到探险家，但一次只能激活一个详图。要激活一个详图，在探险家上按菜单按钮，在主菜单中选择‘系统设置’，跟着选择‘激活设置’，您会看到下面的屏幕：

要激活一个详图，选择‘详细地图’按回车，在详细地图文件夹下，包含了您的地图。如果您的地图在一个子目录下，



或另一个路径，移动目录直到您找到所需地图。选择好文件后，探险家会让您确认，然后显示这个地图。您任何时候都可以进入‘激活设置’，改变激活地图为另外一个保存在探险家中的地图。

1.7 总结

根据这些指导，您可以提高您的探险家性能到一个新的级别。您不仅可以看到更详细的地图信息，还可以灵活地选择不同的地图，不论它是存储在内存或是 **SD** 卡里的。这为您的麦哲伦探险家接收机提供了一个高清晰的地图显示和导航。地图的大小限制取决于内存的大小和您使用的 MapSend 产品。

2 探险家常见问题回答

Q: 探险家接收机有多少种型号，有什么区别？

A: 主要有探险家 100, 200/210, 300, 400, 500, 600。它们的区别主要在显示屏、电池和外接存储卡，以及一些功能上的不同。探险家 100, 200/210, 300 和 400 是 4 级单色显示屏（400 是高分辨率的），探险家 500 和 600 是彩色高分辨率显示屏；探险家 100, 200/210, 300 用的是 2 节 5 号电池，探险家 400、500 和 600 用的是充电电池。探险家 100, 200/210, 300 的数据只能保存在内存里，而探险家 400、500 和 600 有外接 SD 卡选项。

详细的比较，包括一些功能上的差别可参见后面的表格。

Q: 探险家接收机可以和 SporTrak 和 Meridian 的底图兼容吗？

A: 不可以。

Q: 如何正确地连接我的探险家 400/500/600 到 USB 和电源？

A: 在您的探险家和交流电源以及 USB 接口和计算机连接之前，应先将 USB 接口接到您的接收机背面。必须按如下顺序连接电缆和电源。

请按如下的连续顺序：

1. 将探险家的 USB 接头接到探险家接收机上
2. 将 USB 的另一端接到 PC 上
3. 将 AC 电源接到探险家的 USB 电缆上

Q: 我的探险家可以保存多少藏宝点？

A: 藏宝点也是一种兴趣点(POI)。在内部存储器中，您可以存储 500 个藏宝点或兴趣点。但是，如果您的藏宝点或兴趣点还包含文本注释或提示，那最多只能保存 200 个点。对于探险家 400, 500 和 600，由于可保存在外接 SD 卡里，其数量不受限制。

Q: 藏宝点是什么样的点？

A: 藏宝点也是一种兴趣点(POI)。国际上开始流行一种户外娱乐活动，即将宝藏放在宝盒里，隐藏在世界各个角落。游戏者根据坐标搜寻宝藏，找到后您可以得到宝盒里的宝藏作为奖励，您也可以放入新的宝藏留给后面的人。

这种游戏现在已经越来越普遍，全世界的藏宝点也越来越多。您可以查看网址：www.geocaching.com，利用 Magellan 的专门软件可以下载、管理藏宝点并上载到探险家接收机。

Q: 输入兴趣点名可以用中文吗？

A: 可以，兴趣点名、航线名支持中文输入，但文件夹和文件名只支持拼音或英文、数字输入。

Q: 为什么有时我从 GPS 下载的藏宝点看不到提示？

A: 探险家 400，500 或 600 所支持的提示字符最多为 50 个。如果提示字符超过了 50 个，您只能看见前 50 个。请参见藏宝点网页的提示，阅读整个部分。

Q: 探险家 100，200 和 300 的航迹记录是怎样工作的？

A: 探险家 100，200 和 300 预先设置为自动详细航迹模式。在这种模式航行时，如果在速度和方向上有较大的变化时，会自动记录下航迹点。

Q: 每条航迹最多能设置多少个点？

A: 每条航迹最多可设置 2000 个航迹点，不论是手动还是自动设置的。

Q: 当超出了 2000 个航迹点会怎样？

A: 一旦探险家已经记录了 2000 个航迹点，它会自动记录另外的航迹点，而旧的航迹点会被自动删除以便为新点提供存储空间。

Q: 探险家 200 和 300 接收机有什么不同？

A: 探险家 300 包含了一些附加的特征，而探险家 100 和 200 没有。

1. 气压高度计、气压计、温度计: 300 包含先进的气压和温度传感器，可在任何条件下提供精确的气压和温度读数。
2. 高度计: 内置的高度计结合温度计的读数，应用一套算法得到估算的高程，精度在 100 英尺内。气压高度计为一套备用系统，在您暂时丢失 GPS 信号的情况下通过气压高度计也能得到精确的高程读数。
3. 电子罗盘: 探险家 300 有一个内置的电子罗盘，它并不根据接收的卫星信号来显示您的方向。所以您即使站立不动，手持机也会显示您的方向。相反，探险家 200 (以及 100, 400 和 500)

有一个 GPS 罗盘，它依赖于接收的卫星信号并且在不低于 2 英里/小时的移动速度下才能显示精确的方向读数。

Q: 导航记录时，高程也记录了吗？如何找到它？

A: 是的，您的航迹点文件里面，高程也记录下了。您可以将激活的航迹记录保存到 SD 卡或内存里，然后打开文件查看它的信息。高程记录以米为单位，可在航迹记录文件里找到。如果您用的是探险家 210, 400, 500 或 600，一旦用 USB 将 GPS 连接到 PC，GPS 内存或 SD 卡将变一个移动硬盘，这样您就可以用 PC 上的记事本打开记录文件。

Q: 我在安装程序时，收到一个信息说探险家的驱动程序没有经过微软的徽标测试，这是什么意思？

A: 微软的徽标测试是微软确认与 Windows 操作系统兼容的一种方法。探险家的软件不需要得到微软注册，但可以在 Windows 下运行。只需按一下“继续”，设备会正常运行。

Q: 我的计算机会通过 USB 电缆给我的探险家 400, 500 和 600 充电吗？

A: 是的，但只有在探险家关机的情况下，您的 PC 通过 USB 电缆才能给探险家 400, 500 和 600 充电，但电流很小。

Q: 用交流电给探险家 400, 500 和 600 充电，完全充满，需要多长时间？

A: 大约 3 个小时

Q: 探险家 400, 500 和 600 能用的 SD 卡最大容量是多少？

A: 探险家 400, 500 和 600 已经成功通过了 2GB SD 卡的测试。虽然还没有测试更大容量的卡，但是任何容量的卡都应该可以工作。

Q: 当探险家 400, 500 和 600 用 MapSend mapping 软件时，是否一定要用 SD 卡？

A: 不一定，内存有大约 6MB 的容量放地图数据。SD 卡用来存放更多的 MapSend 地图数据。

Q: 探险家 400, 500 或 600 的可充电电池充满电后，在背光灯打开和关闭的情况下，可用多久？

A: 一个完全充满电的电池在背光灯始终打开的情况下，可用 8 个小时，在背光灯关闭的情况下，可连续使用 17 个小时。

Q: 探险家的安装向导对 PC 机有什么样的最低要求?

A: 探险家安装向导要求 Windows 2000 或更高的操作系统。

Q: 可以将我的探险家 210, 400, 500 和 600 连到 USB hub 上吗?

A: 可以。

Q: 我为什么不能在探险家 400, 500 和 600 用老的 MapSend 街区和目的地?

A: MapSend 街区和目的地是为 Magellan Meridian 和 SporTrak 系列 GPS 接收机设计的。这些产品使用了不同中央处理器。但是它们可以和 MapSend DirectRoute 软件一起工作。

Q: 我能将 Magellan RoadMate 300 的预编程 SD 卡用在探险家 400, 500 和 600 上吗?

A: 不可以。

Q: 我能得到用 MapSend DirectRoute 预编程的 SD 卡吗?

A: 现在不行。MapSend DirectRoute 为 Magellan 探险家 400, 500 和 600 的城市地图指导提供了强大的方法。如果您对 DirectRoute 装到 SD 卡上感兴趣, 请给我们发邮件:

MagellanSupport@ThalesNavigation.com , 也许我们将来会提供这个功能。

Q: 我可以在探险家 500 上用 MapSend BlueNav XL 卡吗?

A: 现在不行。如果您想得到用在 Magellan 探险家的 MapSend BlueNav 格式图, 那么给我们发邮件:

MagellanSupport@ThalesNavigation.com , 也许我们将来会提供这个功能。

Q: 我如何能从探险家 300 和 600 上的气压计和温度计得到最大精度的高程?

A: 要得到更精确的结果, 经常地校准和修正。使用政府放置的高程标志和海平面来进行精度校准。

Q: 什么会使我的探险家 300 或 600 高度计读数不正确?

A: 高温会改变高程的准确性。高度计利用温度的帮助来得到精确的高程读数。因为空气密度会在高温下发生变化, 当天气很热时, 高度计的精度会降低。

Q: 长时间不用，我的探险家的精度会降低吗？

A: 长时间存放而没有校准会降低垂直和水平的精度。长时间存放后最好校准一下，每次使用前接收最可能准确的读数。

Q: 我的探险家 300 放在车前的汽车仪表板上，现在高度计不准了。

A: 将探险家 300 或 600 放在汽车仪表板上，如果直接在高热或太阳下直晒会影响高度计和温度计的精度。应将探险家遮盖住或放在 Magellan 包里，以保持高度计和温度计的精度。一旦设备足够凉了，读数的精度会很大地提高。但重新暴露在高热下会损坏仪器，导致不能修复。

Q: 为什么 Magellan 决定在探险家 400，500 和 600 上使用充电电池？

A: 是根据用户的要求使用的。

Q: 探险家 600 气压高度计如何进行校准？

A: 探险家 300 和 600 有一个天气功能，可提供温度、气压和高程信息。它利用气压得到高程，为了保证气压高度计的精确，您必须每 2-3 个小时利用已知的高程标记点来进行校准：

1. 按菜单键
2. 拨动操纵杆选择‘天气’选项
3. 按回车键
4. 按菜单键
5. 拨动操纵杆选择‘设置高度计’
6. 按回车键
7. 按回车键
8. 拨动操纵杆输入已知的高程
9. 按回车键
10. ESC 退回到天气屏幕。

Q: 探险家 600 如何进行电子罗盘的校准？

A: 探险家 300 和 600 有一个内置的电子罗盘，它不依赖于 GPS，即使站立不动，也能指示航向。但在每次更换电池后，必须重新校准，否则会产生 20 度以上的偏差。校准只需花费几分钟，在校准时，周围不得有金属物体：

1. 探险家 600 须从支架上取下
2. 按菜单键
3. 拨动操纵杆选择‘系统设置’

4. 按回车键
5. 拨动操纵杆选择‘罗盘校正’
6. 按回车键
7. 阅读提示信息，然后回车确认
8. 将接收机放在一个平坦、水平的地方，面朝上按回车键。确定在校准过程中，周围没有金属物体。
9. 根据屏幕上指令提示，顺时针转动探险家接收机，保持显示屏上的箭头始终指向您。
10. 如果校准成功了，会显示‘校准完成’
11. 按 ESC 退出

Q: 探险家 接收机如何能输出当地的平面坐标?

A: 在任何导航界面下，按菜单键，选择‘系统设置’，选中‘地图单位’并回车，我们要对坐标投影和椭球参数进行设置。在坐标投影设置框中，拨动操纵杆，选择用户格网系，回车后，选择横向墨卡托投影方式，再次回车，探险家提示您输入原点纬度和经度，完成后到下一页依次输入比例因子、通用米单位、原点向东偏移(即东加常数)、原点向北偏移(北加长数)，完成后，选择完成回车。

现在再设置椭球参数，在椭球系统设置框中，拨动操纵杆，选择‘用户’(靠近列表的底部)，回车后，需要输入 A 值偏移，即地方所用椭球长半轴与 WGS84 椭球长半轴的差值，F 值偏移，即地方所用椭球的扁率与 WGS84 椭球扁率的差值，接着在下面的输入框以及下一页要输入 7 个转换参数(本地对 WGS84 椭球的)，最后完成确认。

Q: 为什么我得到的平面坐标和已知点的实际坐标不一样?

A: 首先要确定您用的坐标系统和已知点用的一致，如都是北京 54 或西安 80 坐标系。其次确认用户格网系和椭球参数的设置是正确的。要注意 7 参数的输入方法：如 A 和 F 值偏移是用 WGS84 的长半轴和扁率减去所用地方椭球参数得到的结果。如果不知道 7 参数是哪个减哪个得到的结果，可以将 3 个偏移常数和 3 个旋转参数反个符号输入再试一下。

Q: 我没有这些转换参数怎么能到平面坐标?

A: 转换参数在各地是不同的，这些参数应该由用户自己求得，或向相关部门索取。这里我们提供一个北京 54 与 WGS84 坐标系转换参数(为 Delta X、Y、Z 的 3 参数转换)。

北京 54 坐标系所用的椭球参数为：长半轴=6378245，扁率=298.3。

用户格网参数：原点纬度=0，原点经度=117（北京地区，其它地方要根据自己的实际坐标带区域）

比例因子=1 通用米单位=1 原点向东偏移=500000m 原点向北偏移=0

椭球系统设置：Delta A=-108 Delta F=-0.04277 Delta X=+16.5
Delta Y= -156.4 Delta Z= - 80.1

探险家系列产品技术指标参数

| 指标项 | 探险家 100 | 探险家 210 | 探险家 300 | 探险家 400 | 探险家 500 | 探险家 600 |
|-------------------------|----------------------|----------------------|----------------------|--------------------------------|--------------------------------|--------------------------------|
| GPS 特性 | | | | | | |
| 接收通道 | 14 通道 WAAS | 14 通道 WAAS | 14 通道 WAAS | 14 通道 WAAS | 14 通道 WAAS | 14 通道 WAAS |
| 天线类型 | 平板 | 平板 | 平板 | 平板 | 平板 | 平板 |
| 内存 | | | | | | |
| 航线文件/航线 | 1/20 | 150/20 | 1/20 | 无限制* | 无限制* | 无限制* |
| 兴趣点文件/航路点 | 1/500 | 380/500 | 1/500 | 无限制* | 无限制* | 无限制* |
| 航迹文件/ 每条航迹中的 航迹点数 | 3/2000 | 150/2000 | 5/2000 | 无限制* | 无限制* | 无限制* |
| 物理特性 | | | | | | |
| 机宽 (in/cm) | 2.2in/5.6cm | 2.2in/5.6cm | 2.2in/5.6cm | 2.2in/5.6cm | 2.2in/5.6cm | 2.2in/5.6cm |
| 机高 (in/cm) | 4.7in/11.9cm | 4.7in/11.9cm | 4.7in/11.9cm | 4.7in/11.9cm | 4.7in/11.9cm | 4.7in/11.9cm |
| 机厚 (in/cm) | 1.3 in/3.3 cm | 1.3 in/3.3 cm | 1.3 in/3.3 cm | 1.3 in/3.3 cm | 1.3 in/3.3 cm | 1.3 in/3.3 cm |
| 机重 (oz/g) | 带电池 5.8 oz/164.4g | 带电池 5.8 oz/164.4g | 带电池 5.8 oz/164.4g | 带电池 5.4 oz/153g | 带电池 5.4 oz/153g | 带电池 5.4 oz/153g |
| 屏 幕 宽 (in/cm) | 1.4 in/3.6 cm | 1.4 in/3.6 cm | 1.4 in/3.6 cm | 1.4 in/3.6 cm | 1.4 in/3.6 cm | 1.4 in/3.6 cm |
| 屏幕高 (in/cm) | 1.8 in/4.6 cm | 1.8 in/4.6 cm | 1.8 in/4.6 cm | 1.8 in/4.6 cm | 1.8 in/4.6 cm | 1.8 in/4.6 cm |
| 显示类型 | 4 级灰色 | 4 级灰色 | 4 级灰色 | 4 级灰色 | 彩色 | 彩色 |
| 背光显示 | 2 级琥珀黄 | 2 级琥珀黄 | 2 级琥珀黄 | 2.2 高分辨率 | 2.2 高分辨率 | 2.2 高分辨率 |
| 键盘按键 | 9+ 操纵杆 | 9+ 操纵杆 | 9+ 操纵杆 | 9+ 操纵杆 | 9+ 操纵杆 | 9+ 操纵杆 |
| 屏幕分辨率 | 160 x 122 | 160 x 122 | 160 x 122 | 160 x 122 | 220x116 | 220x116 |
| 背光显示 | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes |
| 按键背景灯 | No | No | No | No | No | No |
| 电池 | 2 AA (不含) | 2 AA (不含) | 2 AA (不含) | 充电锂电池 | 充电锂电池 | 充电锂电池 |
| 电池使用时间 | 18 小时 | 18 小时 | 18 小时 | 14 小时/背 光关 10 小时/背 光亮 | 14 小时/背 光关 10 小时/背 光亮 | 14 小时/背光 关 10 小时/背光 亮 |
| 防水 | IPX7 | IPX7 | IPX7 | IPX7 | IPX7 | IPX7 |
| 硬件功能 | | | | | | |
| 气压计、高程计、温度计 | No | No | Yes | No | No | Yes |
| 电子罗盘 | No | No | 2-轴 | No | No | 3-轴 |
| USB 接口 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| SD 卡选项 | No | No | No | Yes | Yes | Yes |

| | | | | | | |
|-------------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|---------------------------|
| 彩色 TFT 屏 | No | No | No | No | Yes | Yes |
| 软件功能 | | | | | | |
| MapSend 软件兼容 | No | No | No | Yes | Yes | Yes |
| 面积计算 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 捕鱼/守猎 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 日出/月落 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 垂直剖面 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 藏宝点管理 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 导航屏幕数 | 4 | 4 | 4 | 4 | 4 | 4 |
| 中文支持 | No | Yes | No | Yes | Yes | Yes |
| 精度指标 | | | | | | |
| 数据更新频率 (次/秒) | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 |
| 最大速度 (mph/km/h) | 951 mph/1530.5 km/h | 951 mph/1530.5 km/h | 951 mph/1530.5 km/h | 951 mph/1530.5 km/h | 951 mph/1530.5 km/h | 951 mph/1530.5 km/h |
| 水平精度(m) | <7 | <7 | <7 | <7 | <7 | <7 |
| 水平精度 (%RMS) | 2D RMS 95% | 2D RMS 95% | 2D RMS 95% | 2D RMS 95% | 2D RMS 95% | 2D RMS 95% |
| 水平精度-RMS w/ WAAS or EGNOS (米) | <3 | <3 | <3 | <3 | <3 | <3 |
| 垂直精度 (米 RMS) | <10 | <10 | <10 | <10 | <10 | <10 |
| 速度精度 (knots RMS) | 0.1 | 0.1 | 0.1 | 0.1 | 0.1 | 0.1 |
| 接收机 (WAAS/EGNOS 差分信号) | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes |
| 其它特性 | | | | | | |
| 发射认证—免疫性 (EN 55022 Class B) | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes |
| 发射认证- 感染性 (EN 50082-1) | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes | Yes |
| 最低工作温度 (F/C) | 14F/-10C | 14F/-10C | 14F/-10C | 14F/-10C | 14F/-10C | 14F/-10C |
| 最高工作温度 (F/C) | 140F/60C | 140F/60C | 140F/60C | 140F/60C | 140F/60C | 140F/60C |
| 最大工作高度 | 60,000ft/ | 60,000ft/ | 60,000ft/ | 60,000ft/ | 60,000ft/ | 60,000ft/ |

| | | | | | | |
|------------|---------------|-------------------------|---------------|-------------------------|-------------------------|-------------------------|
| (ft/m) | 18,600m | 18,600m | 18,600m | 18,600m | 18,600m | 18,600m |
| 坐标系数量 | 75 | 75 | 75 | 75 | 75 | 75 |
| DGPS Ready | No | No | No | No | No | No |
| 包装组件 | 接收机,手册,快速入门指南 | 接收机,手册,快速入门指南,电脑数据线,变压器 | 接收机,手册,快速入门指南 | 接收机,手册,快速入门指南,电脑数据线,变压器 | 接收机,手册,快速入门指南,电脑数据线,变压器 | 接收机,手册,快速入门指南,电脑数据线,变压器 |

*: 需用 SD 卡选项